УДК 534.212 DOI: 10.37102/1992-4429 2022 39 01 05

ОСОБЕННОСТИ ФОРМИРОВАНИЯ ЭФФЕКТА АКУСТИЧЕСКОГО «ОПОЛЗНЯ» ДЛЯ ДАЛЬНЕГО РАСПРОСТРАНЕНИЯ ЗВУКА ИЗ ШЕЛЬФА В ГЛУБОКОЕ МОРЕ

А.В. Буренин, С.С. Шкрамада, Ю.Н. Моргунов

Эффект акустического «оползня» является одним из нескольких устойчивых и предсказуемых эффектов акустического распространения, которые имеют место в горизонтально-неоднородном океане. Как следствие этого эффекта, размещенный у дна источник в мелком море может излучать существенную акустическую энергию на ось подводного звукового канала (ПЗК) в глубоком море, которая может дальше распространяться на значительные дистанции. Возможность размещения источников звука вблизи побережья при решении задач акустической дальнометрии, томографии структуры и динамики вод и т.п. существенно повышает эффективность технической и методической реализации. В обсуждаемой статье представлены результаты численных экспериментов по исследованию зависимости формирования эффекта «оползня» от характеристик подводных звуковых каналов и углов наклона дна в шельфовых зонах акустических трасс, соединяющих источник и приемник акустической энергии.

Ключевые слова: эффект акустического «оползня», подводный звуковой канал, «ширина» ПЗК, время затягивания сигнала, структура импульсной характеристики.

Введение

Решение многих прикладных задач океанологии и гидроакустики связано с возможностью обеспечения распространения и приёма гидроакустических сигналов на больших дальностях в сложных гидролого-акустических условиях. Например, это относится к реализации способа позиционирования подводных объектов [1] на удалениях в сотни и тысячи километров от береговых постов управления.

Решение обозначенных проблем стало возможным после зафиксированного американскими специалистами эффекта акустического «оползня» в эксперименте по распространению звука из шельфа в глубокое море у Гавайских островов [2]. Новый эффект распространения в горизонтально-неоднородной среде имеет место, когда источник располагается на дне в мелком море с профилем скорости звука, задающим преломление вниз звуковым волнам, идущим по наклону в глубокое море. При этих условиях звуковые волны, распространяющиеся под малыми углами выхода, скользят вдоль дна в направлении от источника до тех пор, пока они не достигнут глубины оси звукового канала в глубоком море, где они не касаются поверхности наклонного дна и продолжают распространяться далее около оси звукового канала на значительные расстояния. Этот эффект «оползня» является одним из нескольких устойчивых и предсказуемых эффектов акустического распространения, которые имеют место в горизонтально-неоднородном океане. Возможность размещения источников звука вблизи побережья при решении задач акустической дальнометрии, томографии структуры и динамики вод и т.п. существенно повышает эффективность технической и методической реализации. В ТОИ ДВО РАН с 2000-х годов активно развивается это направление. Эксперименты в Японском и Охотском море подтвердили эффективность технологии с излучением сигналов из шельфа и приёмом вблизи оси ПЗК в глубоком море.

Для анализа и прогноза амплитудно-временных характеристик исследуемых волноводов, была выбрана и успешно апробирована вычислительная программа RAY [3], основанная на лучевых представлениях распространения акустической энергии. В обсуждаемой статье представлены результаты численных экспериментов по исследованию зависимости формирования эффекта «оползня» от характеристик ПЗК и углов наклона дна в шельфовых зонах.

■ ИССЛЕДОВАНИЕ ВЛИЯНИЯ ПАРАМЕТРОВ ПЗК НА ФОРМИРОВАНИЕ ИМПУЛЬСНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ВОЛНОВОДА

Для проведения численных модельных расчетов были выбраны два волновода, типичных для морей северо-западной части Тихого океана, отличающихся шириной и глубиной залегания ПЗК. Исследования проводились для гидрологических и батиметрических условий, типичных для Охотского и Японского морей (рис. 1). Широкополосный пьезокерамический излучатель располагался на шельфе вблизи береговой линии у дна. Для зондирования использовался фазоманипулированный М-последовательностью сигнал (длина последовательности 1023 символа, несущая частота 400 Гц, на один символ последовательности приходится 4 периода несущей частоты, временное разрешение 10 мс).

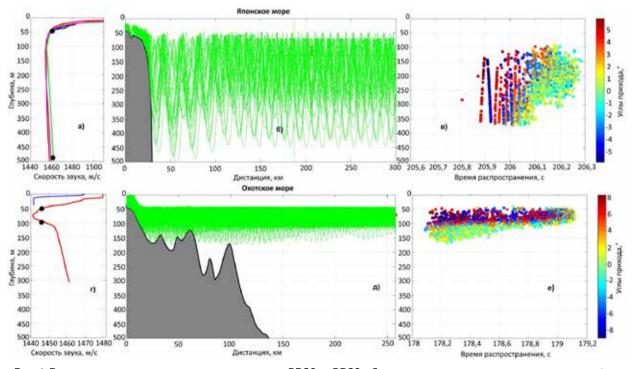
Для интерпретации результатов натурных исследований выполнено численное моделирование в лучевом приближении. Моделирование выполнялось с помощью программы RAY [3], успешно зарекомендовавшей себя в предыдущих исследованиях [1, 4–5]. Диапазон углов лучей, вышедших из излучателя, ле-

жит в пределах от -10 до 10 градусов. Дно полностью отражающее.

Шельфовые участки акустических трасс имеют следующие размеры: $\mathbf{R_0}$ =~115 км, а $\mathbf{R_g}$ =~27 км (здесь и далее значки «я» и «о» используются для обозначения принадлежности соответствующих величин к Японскому или Охотскому морям). Углы наклона трасс практически равны. Вертикальное распределение скорости звука (ВРСЗ) для обоих морей приведено на рис. 1, панели a и ϵ . Отметим характеристики ВРСЗ: ось ПЗК $\mathbf{Z_0}$ =50–80 м и $\mathbf{Z_g}$ =100–200 м, скорость звука на оси ПЗК $\mathbf{C_0}$ =1440.94 м, а $\mathbf{C_g}$ =1457.12 м/с.

Оценку «ширины» ПЗК определяем как вертикальное расстояние между горизонтами разворота луча выше \mathbf{z}^+ и ниже \mathbf{z}^- оси ПЗК, вышедшего из излучателя, расположенного на оси ПЗК, под углами $\mathbf{\alpha} = \pm 5^0$: $\mathbf{\Delta H} = \mathbf{z}^- - \mathbf{z}^+$. Значения углов поворота в 5^0 градусов было выбрано из практических соображений для учета основной энергии, канализирующейся вблизи оси ПЗК. Значение глубин разворота лучей \mathbf{z}^+ и \mathbf{z}^- находим с использованием закон Снеллиуса и значений скорости звука на оси $\mathbf{C}_{\Pi 3 \mathbf{K}}$: $\mathbf{C}_{\Pi 0 \mathbf{B} 0 \mathbf{P} 0 \mathbf{T}_{\mathbf{E}}} = \mathbf{C}_{\Pi 3 \mathbf{K}} / \mathbf{C}_{\mathbf{E}}$ соѕ($\mathbf{\alpha}$). При этом значения скорости звука на горизонтах разворота луча ($\mathbf{C}_{\Pi 0 \mathbf{B} 0 \mathbf{P} 0 \mathbf{T}} (\mathbf{z}^+) = \mathbf{C}_{\Pi 0 \mathbf{B} 0 \mathbf{P} 0 \mathbf{T}} (\mathbf{z}^-)$).

Для Японского моря $C_{\text{поворот,9}} = C_{\text{g}}/cos(5^{\circ}) = 1457.12/0.99619 = 1462.69 м/с, а для Охотского моря <math>C_{\text{поворот,0}} = 1446.44$ м/с. На рисунках 1, a и 1, ϵ значения \mathbf{z}^{+} и \mathbf{z}^{-} обозначены черными точками. Следовательно «ширина» ПЗК $\Delta \mathbf{H}_{0} \approx 50$ м и $\Delta \mathbf{H}_{g} \approx 450$ м.



Puc.~1. Результаты численного моделирования: а и г – BPC3 $_{\rm S}$ и BPC3 $_{\rm O}$; б и д – лучевые картины; в и е – трехмерные $\it t-z-α$ диаграммы в координатах время распространения – горизонт приёма – угол скольжения луча на приёмнике

На панелях a и ϵ рис. 1 приведены значения ВРС3. На панелях δ и ϵ приведены лучевые картины траекторий распространения сигнала. На панелях в и e изображены трехмерные t-z- α диаграммы в координатах: ось $\langle x \rangle$ – время распространения (t), ось $\langle y \rangle$ – горизонт приёма (z), ось «z» (градации цвета) – угол скольжения луча на приёмнике (α).

Несмотря на различные гидрологические условия формирования волноводов Японского и Охотского моря, результаты численного моделирования показали, что поздние приходы акустической энергии соответствуют лучам с углами скольжения, близкими к нулевым (панели в и е рис. 1). Показано, что для Японского моря «ширина» ПЗК практически в девять раз больше, чем в Охотском море. При этом время «затягивания» импульсного отклика для условий Охотского моря составляет ~1 с, а в Японском море 0.2-0.4 с, т.е. в ~3 раза меньше.

ИССЛЕЛОВАНИЕ ВЛИЯНИЯ ШЕЛЬФОВОГО УЧАСТКА ТРАССЫ НА ФОРМИРОВАНИЕ АКУСТИЧЕСКОГО ПОЛЯ

Численное моделирование выполнялось в лучевом приближении с помощью программы RAY. В качестве граничных параметров на шельфе выбрано наклонное дно с углом наклона β=0.05 градусов. Глубина в точке излучения $\mathbf{z}_0 = 50$ м, глубина излучателя z_s=49 м и скорость звука на соответствующем горизонте C_s =1486.3975 м/с. В глубоком море плоское дно ${\bf Z}_{{\bf \Gamma}{\bf M}}$ =3000 м. Расстояние между излучателем и приемником R=300 км. Волноводный канал в глубоком море образован двумя слоями с постоянными градиентами скоростей звука в интервале $\{0 \le \mathbf{z} < \mathbf{Z}_{\text{пзк}}\}$, \mathbf{g}_1 = -0.6 с⁻¹ и \mathbf{g}_2 = 0.01 с⁻¹ в интервале { $\mathbf{Z}_{\text{ПЗК}} < \mathbf{z} \le 3000$ }, скорость звука на оси ПЗК равна $C_{\text{ПЗК}} = 1455.7975 \text{ м/c}$, глубина $\mathbf{Z}_{\text{пзк}}$ =100 м. Диапазон выхода лучей из излучателя равен $\alpha_{\text{изл}} = \{-10^{\circ}, 10^{\circ}\}$. Моделирование выполняется для трех волноводов, отличающихся друг от друга протяженностью $\mathbf{R}_{\text{СВАЛ}}$ и глубиной края $\mathbf{Z}_{\text{СВАЛ}}$ шельфового участка: 1) $\mathbf{R}_{\text{СВАЛ}}$ =5км, $\mathbf{Z}_{\text{СВАЛ}}$ =54.36м; 2) $\mathbf{R}_{\text{СВАЛ}}$ =50км, $\mathbf{Z}_{\text{СВАЛ}}$ =93.63м; 3) $\mathbf{R}_{\text{СВАЛ}}$ =100 км, $\mathbf{Z}_{\text{СВАЛ}}$ =

В этом случае лучи, описывающие акустическое поле на шельфе, можно условно разделить на две группы. В первой группе, лучи выходят из излучателя, поднимаются от дна до глубины поворота, не соприкасаясь с морской поверхностью, затем устремляются ко дну и продолжают двигаться по такому дугообразному циклу вдоль дна к свалу. Лучи второй группы распространяются по всей толще волновода, отражаясь от дна и поверхности. Полный цикл между соседними отражениями о дно подобен катетам треугольника.

Углы выхода лучей первой группы изменяются однократно при первом отражении о дно $\alpha_1 = \alpha_{_{1131}} - \beta$, здесь β – угол наклона дна, а α_1 – углы, соответствующие лучам первой группы, распространяющимся в данном канале; двигаясь по склону к свалу, они остаются постоянными. Высота подъема луча над дном, или глубина, также постоянна, т.е. лучи распространяются в придонном подводном звуковом канале (ПДЗК). Геометрическую границу (глубину) **h** и предельное значение угла, соответствующего траектории луча, соприкасающегося с этой границей, $a_{_{1,MAKC}}$ можно вычислить, используя приближение лучевого инварианта [6] или подходы, приведенные в работах [2, 7]. Лучи этой группы слабо затухают и переносят основную часть энергии сигнала. Это свойство является причиной того, что коэффициент затухания зависит от угла падения [6] (чем больше значение угла падения, тем выше коэффициент затухания), а для реальных волноводов величина α_1 близка к нулю.

Вторая группа лучей выходит из излучателя под крутыми углами $\alpha_{2} >> 0$ и при каждом отражении о границы волновода α_1 изменяется на $\mathbf{n}\boldsymbol{\beta}$, т.е. $\alpha_2(\mathbf{n}) =$ угла равняется $\alpha_1(\mathbf{n}) \leq \alpha_{1,\text{MAKC}}$, то луч, соответствующий а,(п), захватывается ПДЗК и продолжает своё движение в нём, не изменяя последнее значение $\alpha_{2}(\mathbf{n})$. Так как для большинства лучей $\alpha_{2} > \alpha_{1}$ (угол наклона дна мал $\beta \approx 0$), то и затухание второй группы лучей больше, чем первой, и вклад их в регистрируемое на приемнике поле значительно меньше.

После того, когда лучи в последний раз отразятся о дно на шельфе, они перемещается в глубокое море, где характеристики траекторий могут быть описаны следующим образом.

Рассмотрим случай, когда луч «заходит» в глубокое море выше оси ПЗК ($\mathbf{Z}_{\text{СВАЛ}} \leq \mathbf{Z}_{\text{ПЗК}}$) и направляется к морской поверхности.

Для удобства обозначим «в» перемещение лучей выше оси ПЗК, а индексом «н» ниже оси ПЗК. Максимальная глубина поворота луча без касания морской поверхности равна \mathbf{Z}_{CBAJ} (далее, $\mathbf{Z}_{\text{CBAJ}} = \mathbf{h}_{\text{B}}$, и соответствующий угол скольжения $a_{\scriptscriptstyle \mathrm{R}}$ вычисляется с помощью уравнения Снеллиуса: $\alpha_B = \arccos(c_B / c_0)$, где $\mathbf{c}_{\mathbf{p}} = \mathbf{C}(\mathbf{h}_{\mathbf{p}})$ – скорость звука на горизонте $\mathbf{h}_{\mathbf{p}}$, $\mathbf{c}_{\mathbf{n}} = \mathbf{C}(\mathbf{0})$ – скорость звука на морской поверхности, или

$$\alpha_B = \arccos((g_1 h_B / c_B)^{-1} + 1).$$
 (1)

Углу луча соответствует глубина поворота $\mathbf{h}_{\mathbf{p}}$.

$$h_B = (c_B / g_1) \cos^{-1}(\alpha_B) - 1$$
 (2)

Эта формула понадобится в дальнейших рассуждениях.

Пройдя дугообразный цикл, луч возвращается на горизонт входа \mathbf{h}_{B} и дальше движется ко дну в слое с градиентом \mathbf{g}_{I} до оси ПЗК, где значение угла скольжения изменяется на:

$$\alpha_{B}' = \arccos((g_{1}(Z_{II3K} - h_{B}) / c_{B} + 1)^{-1})$$
 (3)

При переходе через $\mathbf{Z}_{\Pi 3 \mathrm{K}}$ угол скольжения сохранятся $\mathbf{\alpha'}_{\mathrm{B}} = \mathbf{\alpha}_{\mathrm{H}}$, и луч попадет в слой с градиентом \mathbf{g}_{2} ниже оси ПЗК и устремляется к глубине поворота луча \mathbf{h}_{H} , значение которой определяется по формуле (2), но с градиентом \mathbf{g}_{2} . Аналогично, используя закон Снеллиуса, вычисляется критический угол касания лна.

Основываясь на полученных значениях критических глубин точек поворота лучей и соответствующих им углов, рассмотрим возможные случаи поведения лучевых траекторий в глубоком море и структуру импульсной характеристики волновода (ИХВ) в координатах время распространения — угол прихода регистрируемого сигнала в точке приема на различных горизонтах. Все возможные случаи можно разделить на три варианта.

Первый случай. Пусть минимальный угол скольжения луча удовлетворяет следующим требованиям: $\alpha \geq \alpha_{\rm B}$ и $\alpha \geq \alpha_{\rm H}$, т.е. луч при распространении в глубоком море касаются дна и поверхности (рис. 2, a). Так как в шельфовой части волновода углы скольжения уменьшаются из-за влияния отрицательного градиента вертикального распределения скорости звука и наклонного дна, то для того чтобы удовлетворить неравенство $\alpha \geq \alpha_{\rm B}$, необходимо, чтобы луч с самым маленьким значением угла α , искажаемый градиентом скорости звука (закон Снеллиуса), отражался, а не касался морской поверхности.

В этом случае импульсная характеристика на различных горизонтах IR(z) или трехмерная t-z-a

диаграмма (рис. 2, б) представляет собой «псевдопериодическую» структуру приходов энергии (пиков). Такая IR(z) обладает следующими свойствами: во-первых, с увеличением времени распространения увеличивается временной интервал между соседними пиками и, во-вторых, с увеличением времени распространения увеличиваются углы прихода, соответствующие отдельным пикам. Эти свойства справедливы для каждого отдельного горизонта функции IR(z). Максимальный пик на отдельном горизонте может располагаться как в начале, так и в конце реализации; IR(z) простирается практически равномерно от морской поверхности до дна.

Второй случай реализуется, если минимальный угол скольжения луча удовлетворяет следующим требованиям: $\alpha \geq \alpha_{\rm R}$ и $\alpha < \alpha_{\rm H}$. Это означает, что в глубоком море все лучи отражаются от морской поверхности и не касаются дна. Этот случай приведен на рис. 3, a. На рис. 3, δ изображена IR(z), которая представляет собой «сжимающуюся» структуру приходов. Можно отметить следующие свойства IR(z): во-первых, с увеличением времени распространения уменьшается временной интервал между соседними пиками, во-вторых, с увеличением глубины уменьшается количество приходов. Местоположение максимального пика (в плоскости глубина – время распространения) изменяется с увеличением времени распространения, поднимаясь от дна к оси ПЗК. Энергия сигнала и пики IR(z) фокусируются у оси ПЗК.

Третий случай проявляется, когда минимальный угол скольжения луча удовлетворяет следующим требованиям: $\alpha < \alpha_{\rm B}$ и $\alpha < \alpha_{\rm H}$. Тогда в глубоком море все лучи не касаются морской поверхности и дна. Этот случай приведен на рис. 4, a. На рис. 4, δ изображена IR(z), которая представляет собой локализованную у оси ПЗК или «сжатую» структуру приходов. Место-

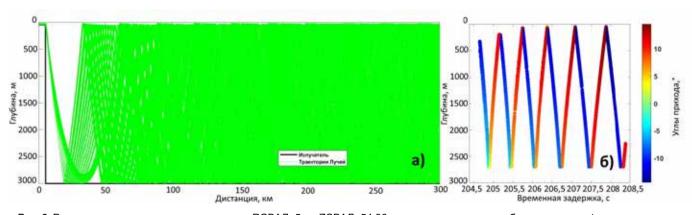


Рис. 2. Результаты численного моделирования RCBAЛ=5км, ZCBAЛ=54.36 м: а – лучевая картина; б – трехмерные t-z-α диаграммы в координатах время распространения – горизонт приёма – угол скольжения луча на приёмнике

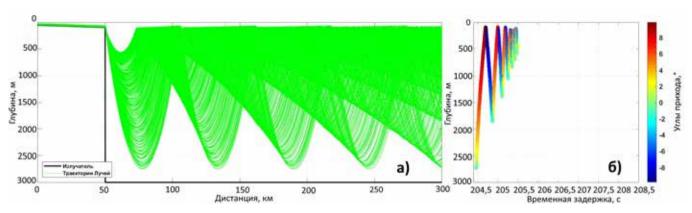


Рис. 3. Результаты численного моделирования RCBAЛ=50км, ZCBAЛ=93.63 м: а – лучевая картина; б – трехмерные t-z-α диаграммы в координатах время распространения – горизонт приёма – угол скольжения луча на приёмнике

положение по вертикали максимального пика фокусируются у оси ПЗК.

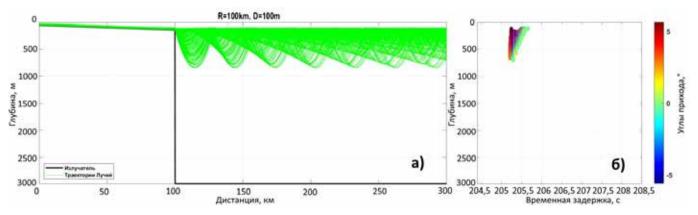
Таким образом, можно предложить следующие рекомендации для оптимальной постановки излучающей системы на шельфе. Принципиальным является разность глубин между свалом и осью ПЗК. Эта разность должна быть минимальная. В идеале шельф должен плавно переходить в глубокое море (третий случай).

Выводы

1. Численное моделирование процесса распространения акустической энергии из шельфа в глубокое море для батиметрических и гидрологических условий Охотского и Японского морей показало, что эффект акустического «оползня» формируется не только для волноводов с заглублением оси ПЗК до 800–1000 метров, характерных для южных морей. Приведенные в статье расчеты зафиксировали условия и особенности формирования эффекта «оползня» для морей, прилегающих к северо-западной части

Тихого океана, отличающихся шириной и глубиной залегания ПЗК.

- 2. Показано, что амплитудно-временная структура ИХВ Охотского моря характеризуется большим практически в ~3 раза временем затягивания сигнала, чем ИХВ Японского моря. Максимальные пики ИХВ волновода Охотского моря лежат в широком временном интервале от 0.4 до 0.6 с, тогда как в Японском море они сосредоточены в конце ИХВ, в интервале, не превышающем 0.05 с, т.е. получается, что чем шире канал, тем короче ИХВ. Но в обоих случаях фиксируется факт последних приходов акустической энергии вблизи оси ПЗК с углами скольжения, близкими к нулевым. Это важнейший результат, т.к. включение в расчет выработки навигационных данных времени прихода последнего импульса позволит обеспечить максимальную точность.
- 3. Приведенные расчеты формирования ИХВ в глубоком море в зависимости от характеристик шельфового участка акустических трасс, соединяющих источник и приемник сигналов, показали, что принципиальным является разность глубин между свалом



Puc. 4. Результаты численного моделирования RCBAЛ = 100 км, ZCBAЛ=137.27 м: а – лучевая картина; б – трехмерные t-z-α диаграммы в координатах время распространения – горизонт приёма – угол скольжения луча на приёмнике

и осью ПЗК. Эта разность должна быть минимальная. В идеале шельф должен плавно переходить в глубокое море.

Работа выполнена по госбюджетной тематике ТОИ ДВО РАН: «Разработка новых методов и средств исследования и освоения морских акваторий. Развитие методов диагностики и повышения эффективности функционирования сложных акустических систем» (регистрационный номер: 0211-2021-0002).

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Моргунов Ю.Н., Безответных В.В., Буренин А.В., Войтенко Е.А., Голов А.А. Экспериментальное тестирование технологии высокоточной акустической дальнометрии // Акустический журнал. 2018. Т. 64, № 2. С. 191–196.
- 2. Tappert F.D., Spiesberger J.L., Wolfson M.A. Study of a novel rangedependent propagation effect with application to the axial injection of signals from the Kaneohe source // J. Acoust. Soc. Amer. 2002. Vol. 111, no. 2. P. 757–762.
- 3. Bowlin J.B., Spiesberger J.L., Duda T.F., Freitag L.E Ocean acoustical ray-tracing software RAY, Woods Hole Oceanographic Technical Report, WHOI-93-10, 1993.
- 4. Безответных В.В., Буренин А.В., Войтенко Е.А., Моргунов Ю.Н. Исследование влияния гидрологических условий на распространение псевдослучайных сигналов из шельфа в глубокое море // Акустический журнал. 2016. Том 62, № 3. С. 341–347.
- 5. Моргунов Ю.Н., Безответных В.В., Буренин А.В., Голов А.А. распространение псевдослучайных сигналов из шельфа в глубокое море в зимних гидрологических условиях Японского моря // Акустический журнал. 2017. Том 63, № 6. С. 646–650.
 - 6. Бреховских Л.М., Лысанов Ю.П. Теоретические основы акустики океана. М: Наука, 2007. 370 с.
- 7. Бархатов А.Н., Горская Н.В., Горюнов А.А. и др; под ред. Гурбатова С.Н. и Руденко О.В. Акустика в задачах. М: Наука; Физматлит, 1996.

Об авторах

БУРЕНИН Александр Викторович, к.ф.-м.н., старший научный сотрудник лаборатории акустической томографии Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Тихоокеанский океанологический институт им. В.И. Ильичёва Дальневосточного отделения Российской академии наук

Адрес: 690041, г. Владивосток, ул. Балтийская, 43

Область научных интересов: акустика, гидрофизика, цифровая обработка сигналов, численное моделирование

Тел.: +7 (423) 231-1631, факс +7 (423) 231-2573

E-mail: alex_bu@poi.dvo.ru

ШКРАМАДА Сергей Сергеевич, старший инженер лаборатории океанотехники

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Тихоокеанский океанологический институт им. В.И. Ильичёва Дальневосточного отделения Российской академии наук

Адрес: 690041, г. Владивосток, ул. Балтийская, 43

Область научных интересов: акустика, гидрофизика, цифровая обработка сигналов

Тел.: +7 (423) 231-1631, факс +7 (423) 231-2573

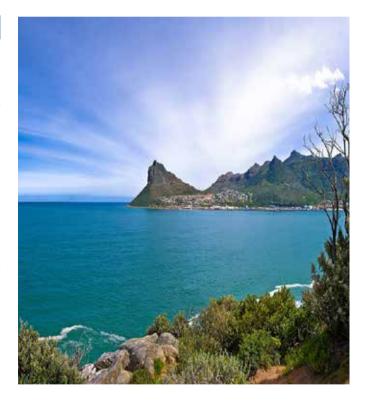
E-mail: shkramada.ss@poi.dvo.ru

МОРГУНОВ Юрий Николаевич, д.т.н., заведующий отделом гидроакустики и технических средств исследования океана, заведующий лабораторией акустической томографии

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Тихоокеанский океанологический институт им. В.И. Ильичёва Дальневосточного отделения Российской академии наук

Адрес: 690041, г. Владивосток, ул. Балтийская, 43 **Область научных интересов**: акустика, гидрофизика **Тел.**: +7 (423) 231-1631, факс +7 (423) 231-2573

E-mail: morgunov@poi.dvo.ru



Для цитирования:

Буренин А.В., Шкрамада С.С., Моргунов Ю.Н. ОСОБЕННОСТИ ФОРМИРОВАНИЯ ЭФФЕКТА АКУСТИЧЕСКОГО "ОПОЛЗНЯ" ДЛЯ ДАЛЬНЕГО РАСПРОСТРАНЕНИЯ ЗВУКА ИЗ ШЕЛЬФА В ГЛУБОКОЕ МОРЕ // Подводные исследования и робототехника. 2022. № 1 (39). С. 51–57. DOI: 10.37102/1992-4429_2022_39_01_05.